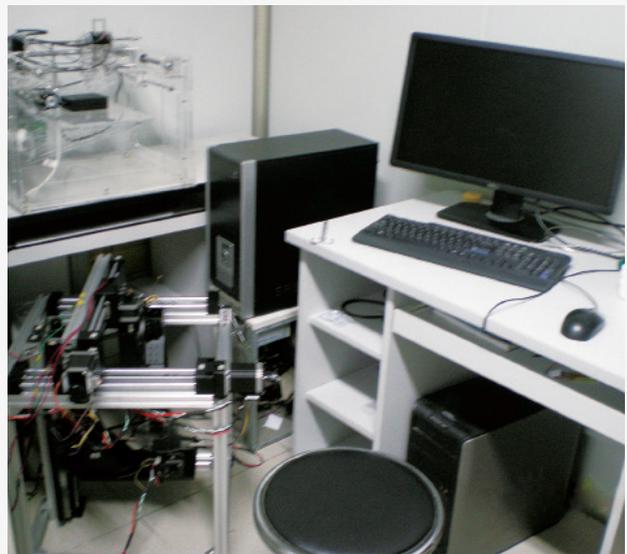


## 专利精选

# 复杂器官前体三维受控成形机用多喷头喷射装置

申请号：201010193223.6 专利权人：清华大学  
发明(设计)人：王小红 邓东平(机械系)

复杂器官前体三维受控成形机用多喷头喷射装置，属于组织工程技术领域。该装置包括主体支架、活动板、活动板驱动机构和喷头组件。主体支架上竖向排列有至少两个喷头组件导槽，每个喷头组件导槽中设有滑块；喷头组件与滑块固接；主体支架的下部设有一个横向的活动板通道，该通道与喷头组件导槽连通；活动板设置于活动板通道中，其上板面为“V”字形；滑块的底部与“V”字形上板面相接触。活动板驱动机构带动活动板做水平往复移动，活动板的水平运动驱动滑块做竖向升降运动，从而使喷射装置在切换喷头的同时实现喷头的升降变位运动，有效避免了待机喷头对工作喷头成形的影响，能实现大体积具有复杂三维结构的非均质多种材料器官前体的精确成形。



设备研发

# 一种一体化标识网络移动性管理系统、方法及路由方法

申请号：201010611818.9 专利权人：清华大学  
发明(设计)人：翟羽佳 王钺 袁坚 山秀明 刘琪 任勇 冯振明(电子系)

本发明提供了一种一体化标识网络移动性管理系统、方法及路由方法，在一体化标识网络中，提供基于DHT的移动性管理系统，具有很好的负载均衡性和可扩展性，利用本地缓存减轻映射服务器的负担，缩短通信建立的时间和数据转发的时延，并提供基于MDP的Overlay路由方法及移动性管理方法，具有分

布式计算的特点，可以均衡和减少时间和空间的复杂度，且在求得全局最优策略的同时，有效的避免环路和大量的冗余计算，适用于大规模的移动性管理；而且该方法结合物理层和应用层信息定义报酬函数，在一定程度上减少了Overlay网络与物理网络拓扑不一致的影响，优化了移动性管理机制的更新和查询性能。